



LINFO 1121
DATA STRUCTURES AND ALGORITHMS



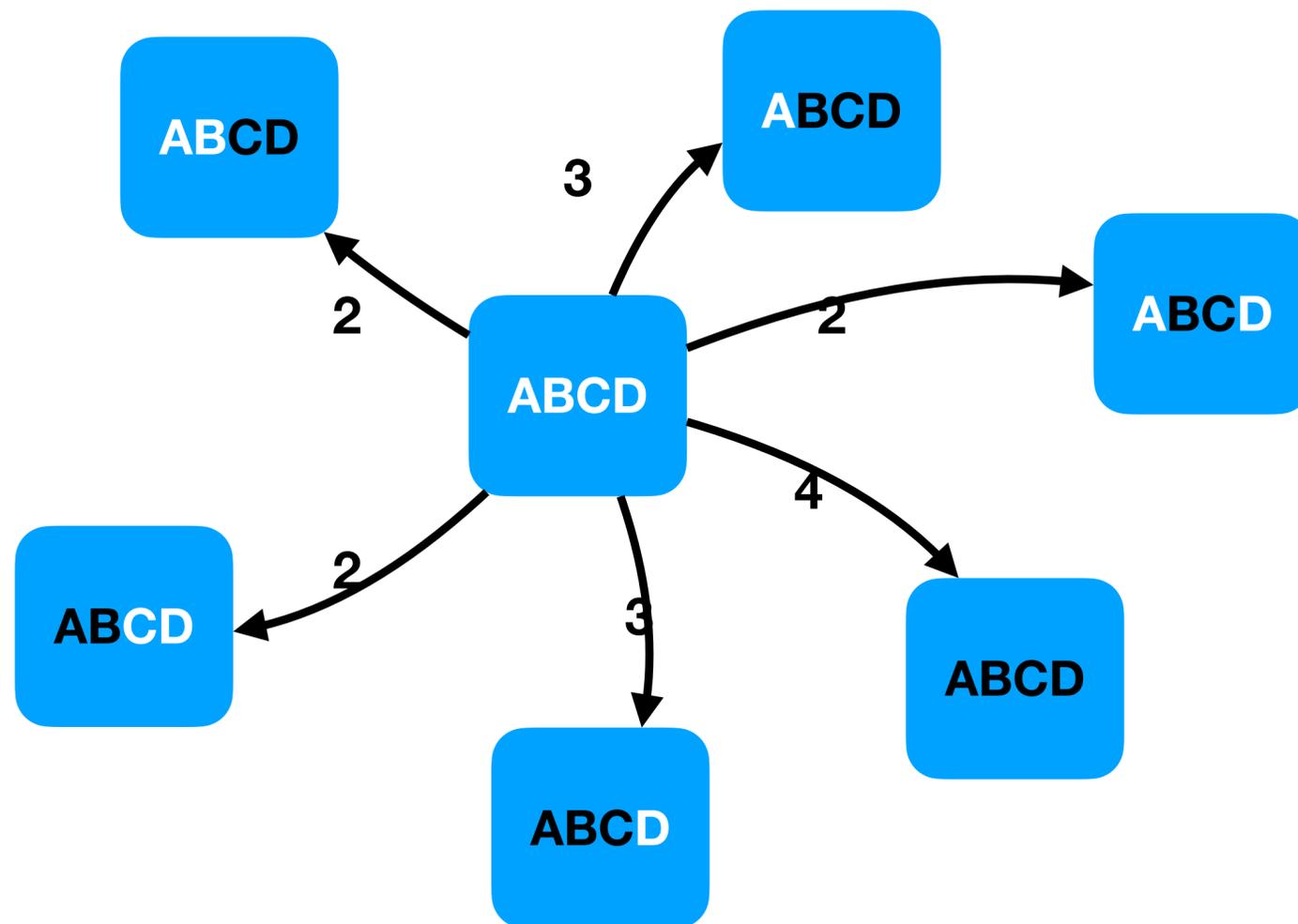
Graphs

Pierre Schaus

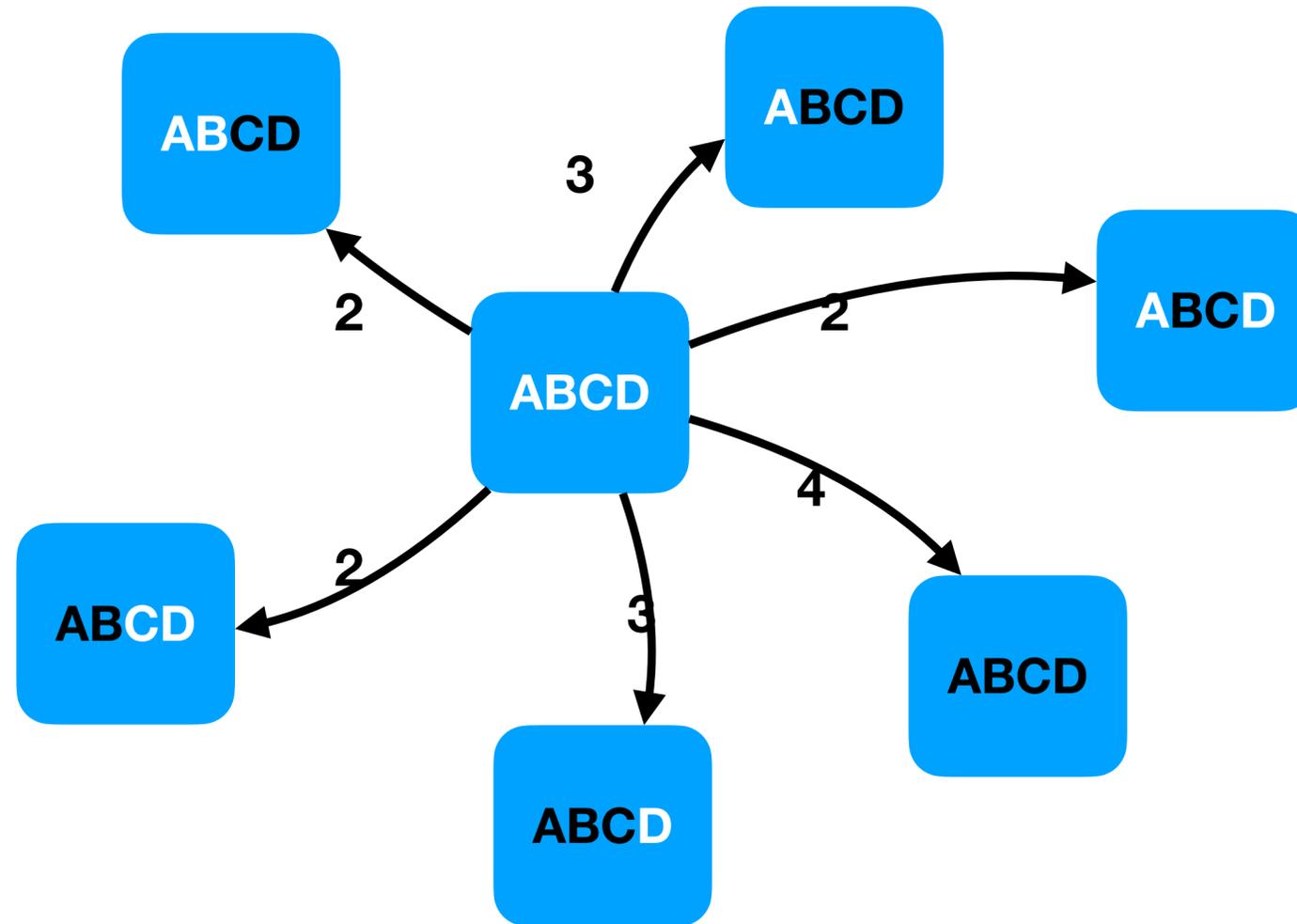
String problem

`rotation(HAMBURGER, 4, 8) = HAMBEGRUR`

Chaque String est un noeud possible dans un graphe. Pour un string de taille n , il y a donc $n!$ noeuds possibles.



- Comment représenter ce graphe ? Structure de donnée ?



- Combien de voisins ? $(n-1+n-2+\dots+1)=n*(n-1)/2$

Deux possibilités

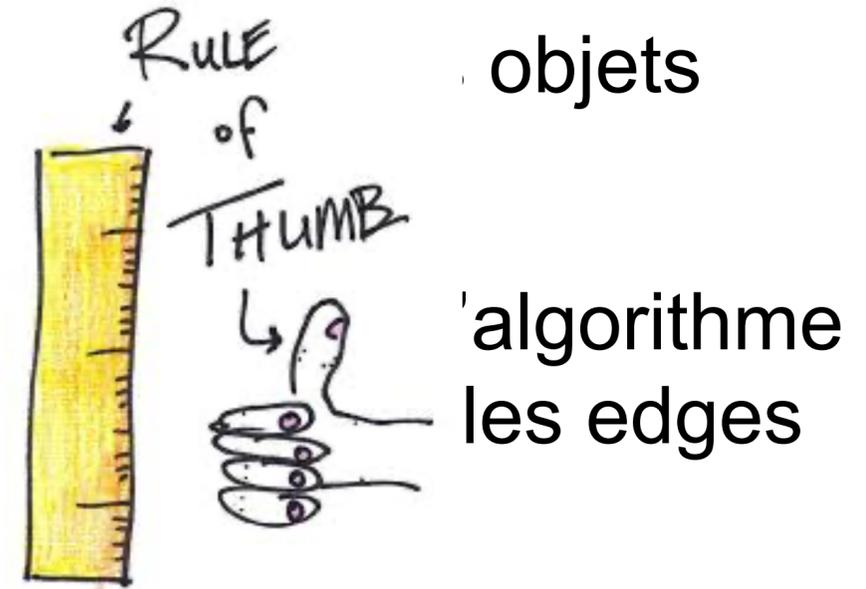
- Graph explicite
 - Le graphe complet est construit à priori
- Graph implicite
 - Le graph est “lazy”, les voisins sont recalculés à chaque fois dynamiquement

Implementation

- Construire une structure de graphe explicite est difficile car
 - Il faut a priori décider de V , construire tous les edges, etc.
 - Chaque noeud doit avoir un mapping vers un entier entre 0 et $|V-1|$ (hash map ?)
- Nous optons donc pour une structure de graphe implicite.
 - Les String dans une hashmap sont les noeuds (on va les ajouter de manière “lazy”).
 - Les Edges ne sont jamais stockées mais recalculées grâce à la méthode **rotation**.

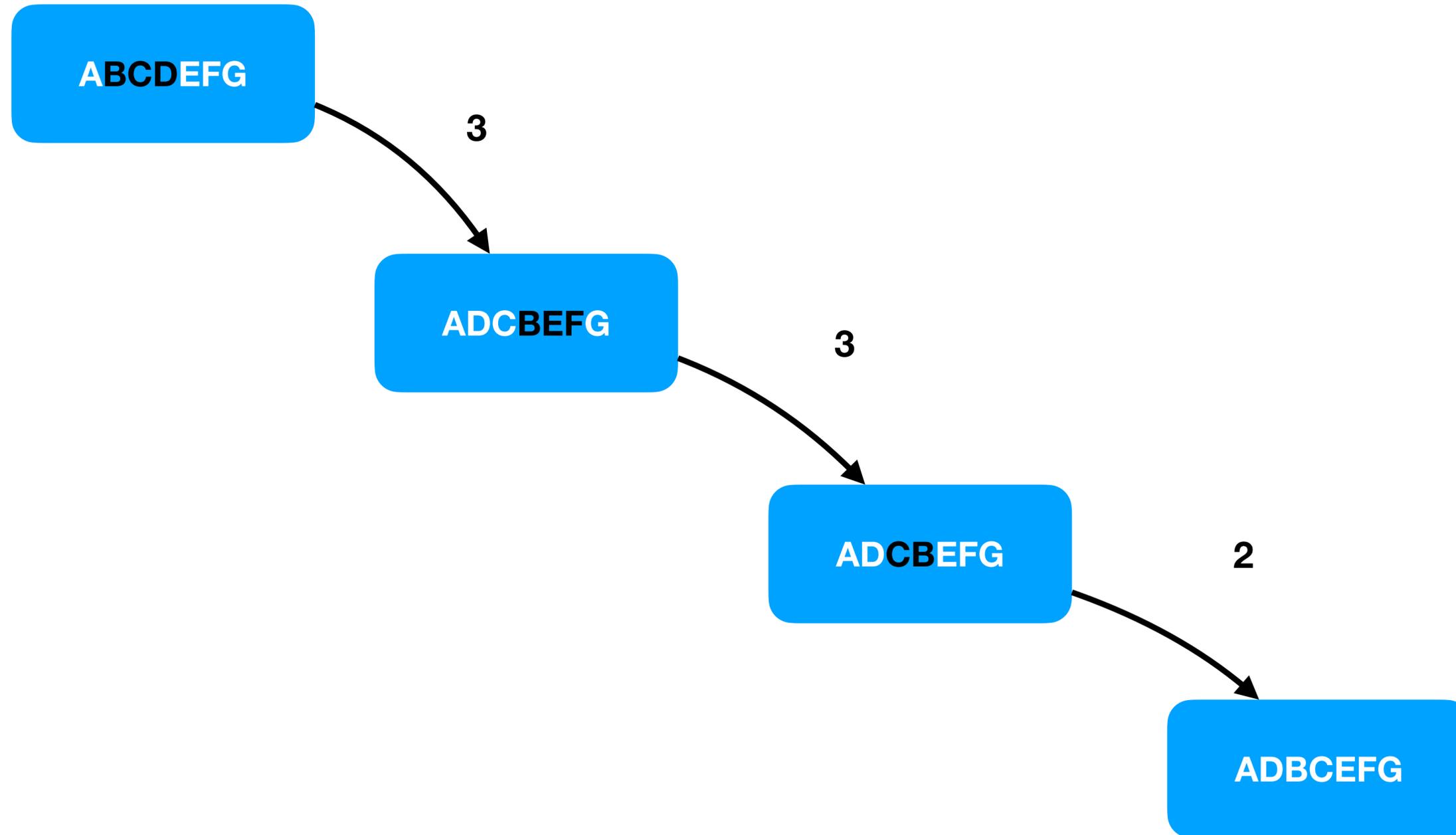
Comment choisir

- La structure implicite est préconisée lorsque
 - générer les edges sortant d'un noeud v se fait en $O(\text{degré}(v))$ (car elle ne prend pas de mémoire et n'induit pas d'overhead de calcul).
 - il n'est pas trivial de faire le mapping entre les identifiants des modélisés par les noeuds.
 - Construire le graph explicite risque de prendre plus de temps directement sur la structure implicite (est-ce que l'algorithme et tous les noeuds ?)



Quel algorithme pour trouver le plus court chemin ?

Chemin **ABCDEFGG** vers **ADBCEFG** ?



Dijkstra

```
public class WordTransformationSP {  
  
    public static String rotation(String s, int start, int end) {  
        . . .  
    }  
  
    static class Entry implements Comparable<Entry> {  
        String value;  
        int dist;  
        Entry(String content, int value) {  
            this.value = content;  
            this.dist = value;  
        }  
        public int compareTo(Entry o) {  
            return this.dist - o.dist;  
        }  
    }  
  
    . . .  
}
```

Such that you can sort the string
according to an integer value
(distance)

Natural order on integers



```
public static int minimalCost(String from, String to) {
    HashMap<String, Integer> distTo = new HashMap<>();
    PriorityQueue<Entry> PQ = new PriorityQueue<>();
    PQ.add(new Entry(from, 0));
    distTo.put(from, 0);
    while (!PQ.isEmpty()) {
        Entry n = PQ.poll();
        String v = n.value;
        for (int i = 0; i < v.length() - 1; i++) {
            for (int j = i + 2; j <= v.length(); j++) {
                String w = rotation(v, i, j);
                if (!distTo.containsKey(w) ||
                    distTo.get(w) > distTo.get(v) + (j - i)) {
                    distTo.put(w, distTo.get(v) + (j - i));
                    PQ.add(new Entry(w, distTo.get(v) + (j - i)));
                }
            }
        }
    }
    return distTo.get(to);
}
```

Génération des $O(n^2)$ successeurs

Les noeuds de mon graphe + la distance à ceux-ci

Edge relaxation

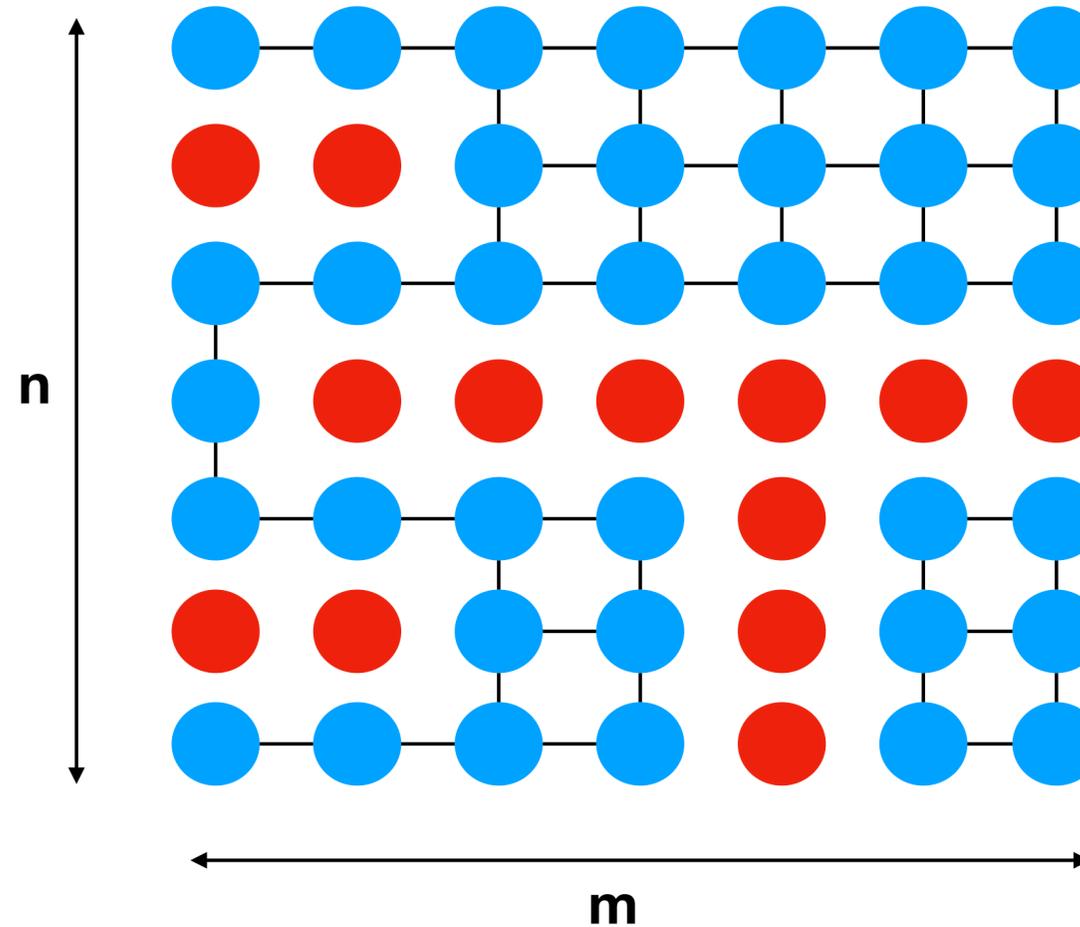
J'utilise la PQ non adaptable de Java. Comme nous avons vu, cela ne change pas la complexité Big-Oh

Maze Problem

```
public int [][] maze = new int[][] {  
    // --y-->  
    {0,0,0,0,0,0,0}, // |  
    {1,1,0,0,0,0,0}, // x  
    {0,0,0,0,0,1,0}, // |  
    {0,1,1,1,1,1,1}, // V  
    {0,0,0,0,1,0,0},  
    {1,1,0,0,1,0,0},  
    {0,0,0,0,1,0,0}  
};
```



origin: $x_1=0, y_1=1$
destination: $x_2=2, y_2=1$



```
import java.util.LinkedList;  
public class Maze {  
    public static Iterable<Integer> shortestPath(int [][] maze, int x1, int y1, int x2, int y2) {  
        // TODO  
        return new LinkedList<>();  
    }  
}
```

Identifiant unique pour $x,y \Rightarrow id = x*m + y$
On peut retrouver $x = id/m$ et $y = id \% m$

Solution = BFS

```
public static Iterable<Integer> shortestPath(int [][] maze, int x1, int y1, int x2, int y2) {  
  
    int n = maze.length;  
    int m = maze[0].length;  
    boolean [][] marked = new boolean[n][m];  
    int [][] prev = new int[n][m];  
    Queue<Integer> open = new ArrayDeque<>();  
    if (maze[x1][y1] != 1) {  
        open.add(m*x1+y1);  
        marked[x1][y1] = true;  
    }  
    while (!open.isEmpty()) {  
        int p = open.remove();  
        int x = row(p, m);  
        int y = col(p, m);  
        if (x == x2 && y == y2) break;  
  
        for (int dx : new int[]{-1, 0, 1}) {  
            for (int dy : new int[]{-1, 0, 1}) {  
                if ((Math.abs(dx) + Math.abs(dy)) == 1 &&  
                    x + dx < n && x + dx >= 0 &&  
                    y + dy < m && y + dy >= 0 &&  
                    maze[x + dx][y + dy] == 0 &&  
                    !marked[x + dx][y + dy]) {  
                    open.add((x + dx) * m + (y + dy));  
                    prev[x + dx][y + dy] = p;  
                    marked[x + dx][y + dy] = true;  
                }  
            }  
        }  
    }  
    if (!marked[x2][y2]) return new LinkedList<>();  
    return extractPath(x1,y1,x2,y2,prev);  
}
```

← ↑ → ↓ only

Available

Not yet visited

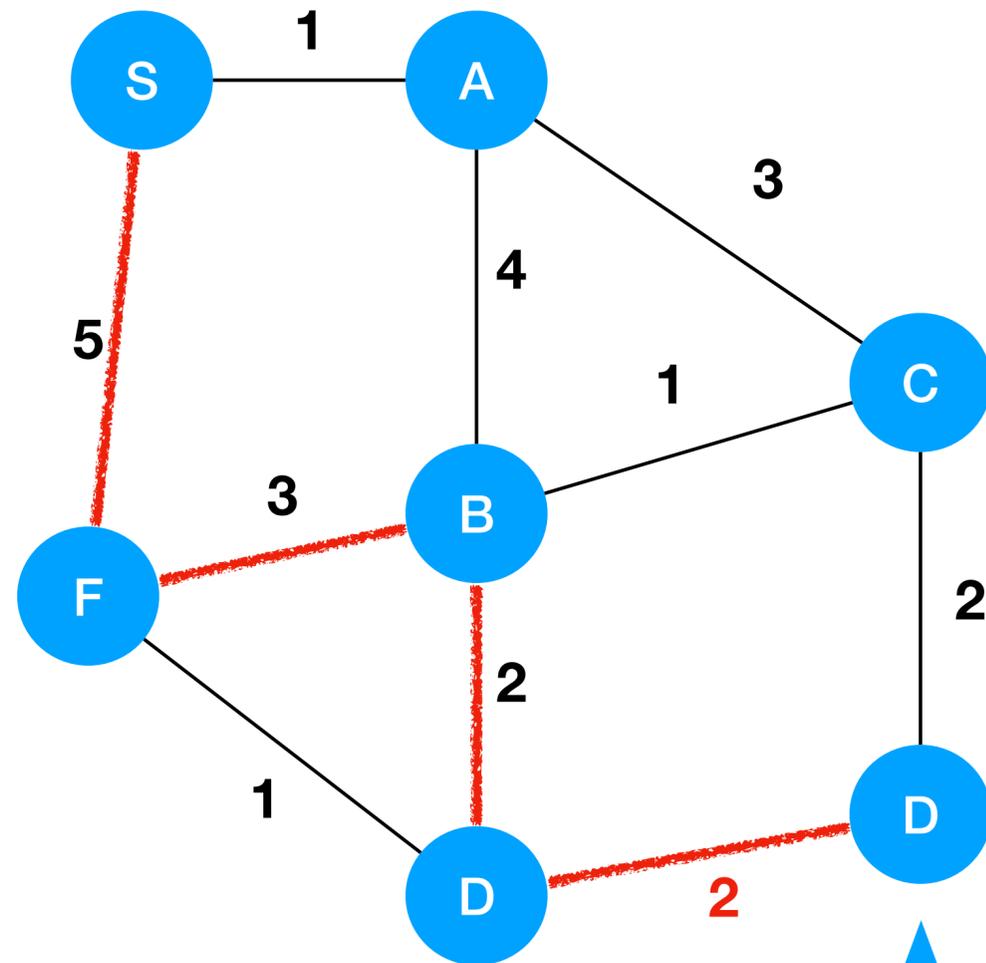
```
public static Iterable<Integer> extractPath(int x1, int y1, int x2, int y2, int [][] prev) {
    int m = prev[0].length;
    LinkedList<Integer> path = new LinkedList<>();
    int x = x2;
    int y = y2;
    path.addFirst(x2*m+y2);
    while (x != x1 || y != y1) {
        int p = prev[x][y];
        x = row(p,m);
        y = col(p,m);
        path.addFirst(p);
    }
    return path;
}
```

J'utilise une LinkedList car l'itérateur sur un Stack de Java est FIFO :- (erreur de design, Stack extends Vector)

J'ajoute en tête pour avoir un iterator LIFO

Maximisation du plus petit poids sur le chemin

Soit un graphe G dirigé et pondéré positivement. Etant donné une origine S , on veut trouver un chemin vers chaque noeud qui maximise le poids de l'arête minimum sur ce chemin (bottleneck-distance).

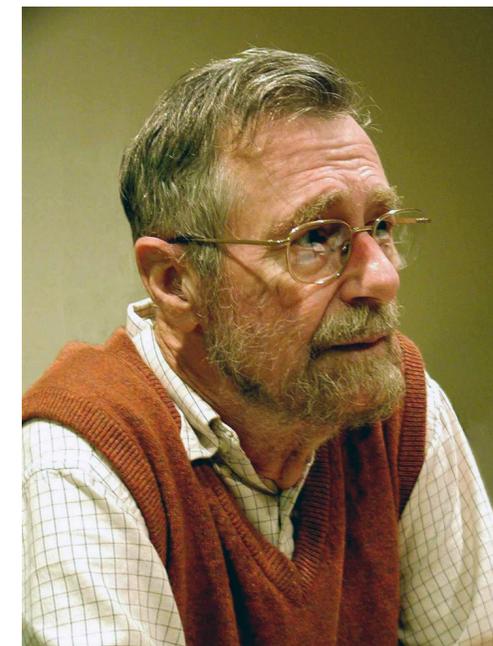


$$Bdistance(S,D) = \min(5,3,2,2) = 2$$

Application:
Maximisation de la
bande passante dans
un réseau télécom

Problème de chemin nous fait penser à Dijkstra

- Rappel: Dijkstra ne fonctionne pas pour trouver le plus long chemin car dès l'instant où il y a un cycle, on peut allonger le chemin.
- Ici, ça n'est pas la même chose, la distance se calcule comme le minimum, donc il n'y a pas d'intérêt à circuler le long d'un cycle. Intuitivement, un algorithme type Dijkstra pourrait fonctionner, mais il faut le prouver ...



1930-2002

Cherchons des conditions d'optimalité (adaptation p650)

- Soit $\text{bdist}[v]$ la bottleneck-distance d'un chemin de S vers v . Ces valeurs correspondent à maximum **SSI**

$$\forall e=(v,w) : \text{bdist}[w] \geq \min(\text{bdist}[v], e.\text{weight})$$

- Nécessaire: Optimalité \Rightarrow Condition, Facile de voir que si la condition n'est pas satisfaite, on peut améliorer la solution.
- Suffisante: Condition \Rightarrow Optimalité. Soit un noeud w et un chemin optimum vers ce noeuds $s=v_0, v_1, v_2, \dots, v_k=w$ dont la b-distance est OPT_{sw} . Le long de ce chemin j'ai bien

$$\text{dist}[w] = \text{dist}[v_k] \geq \min(\text{dist}[v_{k-1}], e_k.\text{weight})$$

$$\text{dist}[v_{k-1}] \geq \min(\text{dist}[v_{k-2}], e_{k-1}.\text{weight})$$

...

$$\text{dist}[v_2] \geq \min(\text{dist}[v_1], e_2.\text{weight})$$

$$\text{dist}[v_1] \geq \min(\text{dist}[s], e_1.\text{weight})$$

$$\text{dist}[w] = \text{dist}[v_k] \geq \min(\text{dist}[v_0], e_1.\text{weight}, e_2.\text{weight}, \dots, e_k.\text{weight})$$

Donc = OPT_{sw}

∞

OPT_{sw}

Adaptation Dijkstra

```
public DijkstraBandWidth(EdgeWeightedDigraph G, int s) {
    distTo = new double[G.V()];
    edgeTo = new DirectedEdge[G.V()];
    for (int v = 0; v < G.V(); v++)
        distTo[v] = -Double.POSITIVE_INFINITY;
    distTo[s] = Double.MaxValue;
    // relax vertices in order of distance from s
    pq = new IndexMaxPQ<Double>(G.V());
    pq.insert(s, distTo[s]);
    while (!pq.isEmpty()) {
        int v = pq.delMax();
        for (DirectedEdge e : G.adj(v))
            relax(e);
    }
}

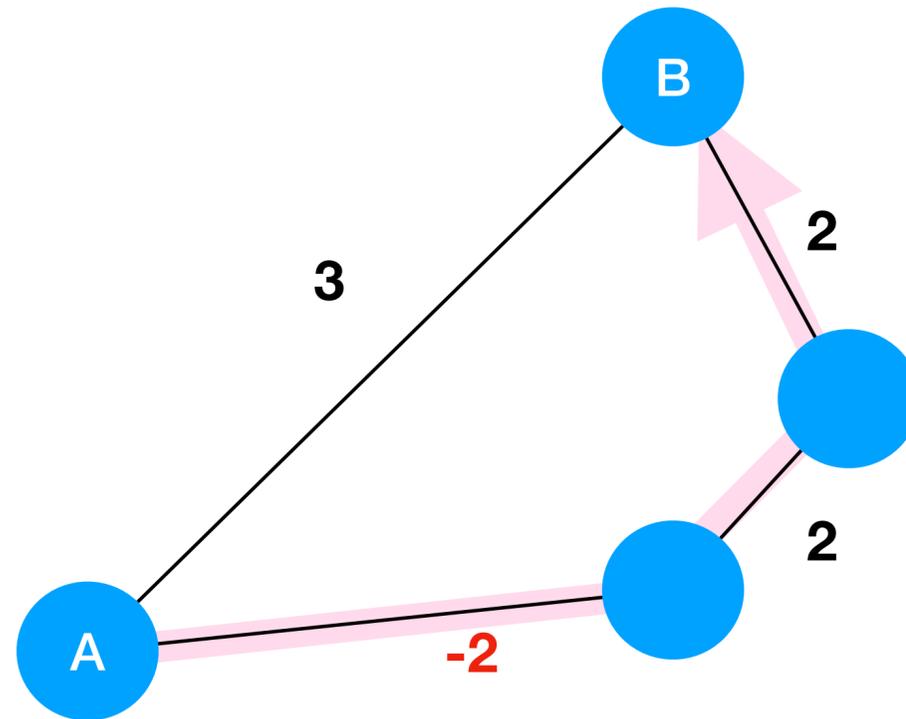
// relax edge e and update pq if changed
private void relax(DirectedEdge e) {
    int v = e.from(), w = e.to();
    if (distTo[w] < min (distTo[v] , e.weight())) {
        distTo[w] = min (distTo[v] , e.weight());
        edgeTo[w] = e;
        if (pq.contains(w)) pq.increaseKey(w, distTo[w]);
        else pq.insert(w, distTo[w]);
    }
}
```

One more thing ...

- Est-ce que cet algorithme fonctionne pour:
 - Les graphes avec des cycles négatifs ?
 - Les graphes sans cycle négatifs mais avec des poids négatifs ?

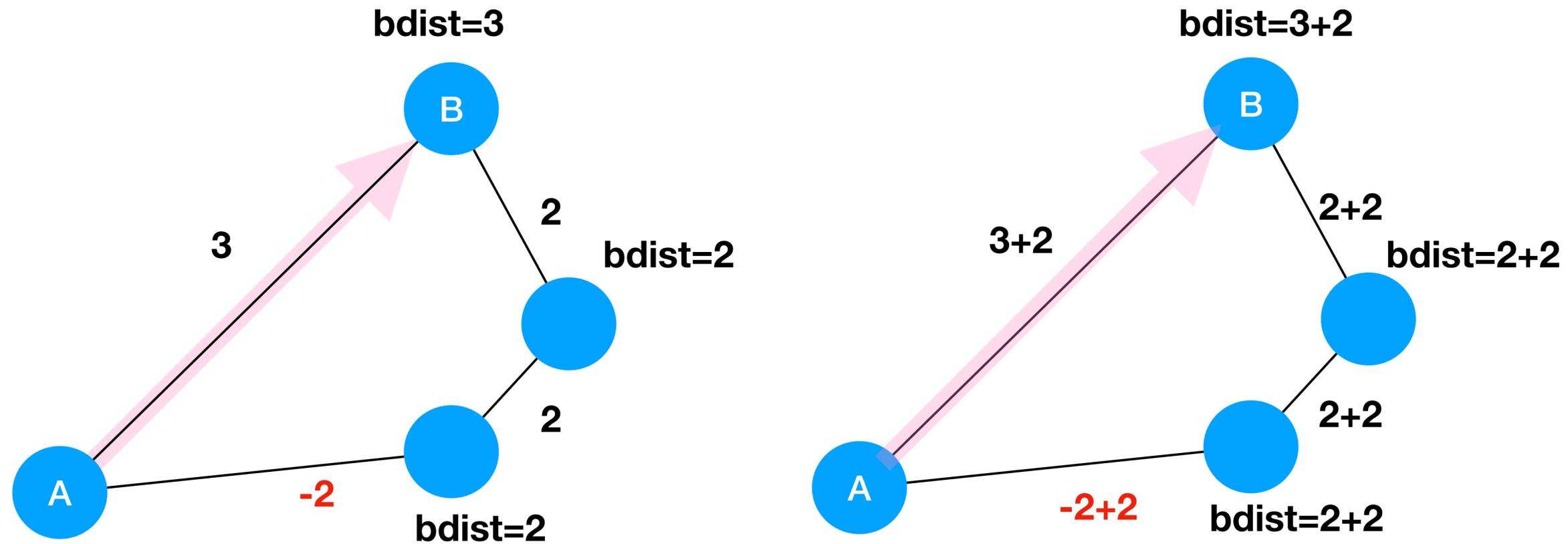
Réponse

- Oui! Ça fonctionne, pour s'en convaincre, il faut se souvenir pourquoi ça ne fonctionne pas pour le plus court chemin classique.
- Pour le plus court chemin classique, nous avons eu l'idée d'augmenter le poids de chaque arête par le poids en valeur absolue de l'arête la plus négative => mauvaise idée car cela change la solution



Réponse

- Mais augmenter d'une valeur constante δ ne change pas la solution. Les conditions d'optimalités restent satisfaites, simplement chaque bottleneck distance est augmentée de δ



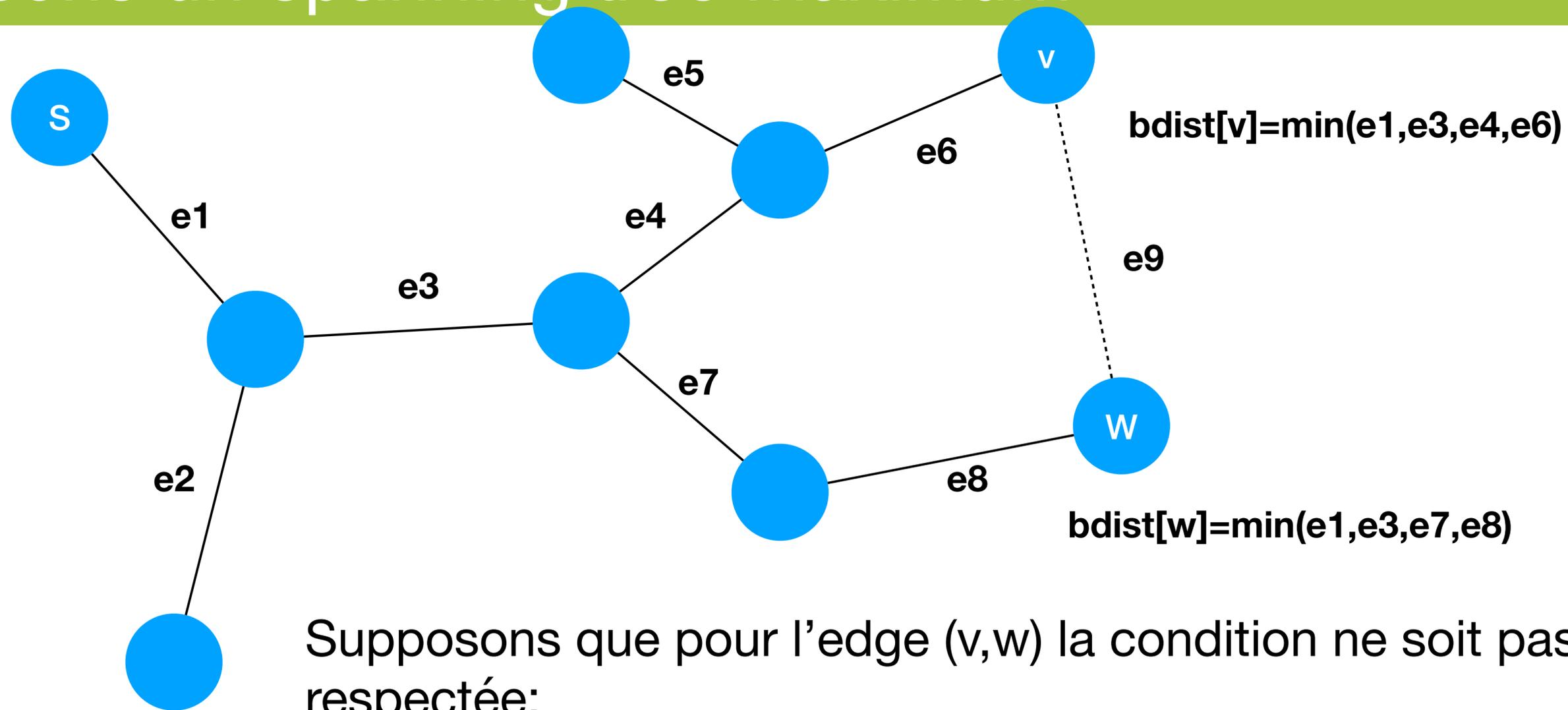
Autre approche: Les Arbres Sous-tendants

- Première observation:
- On peut calculer un maximum spanning tree:
 - Adaptation de Kruskal: Considérer les edges dans l'ordre décroissant. On peut aussi adapter Prim.
- Pour le prouver, il faut vérifier que pour toutes les edges du maximum spanning respectent les conditions

$$\forall e=(v,w) : \text{bdist}[w] \geq \min(\text{bdist}[v], e.\text{weight})$$

- Voyons pourquoi ...

Supposons un spanning tree maximum



Supposons que pour l'edge (v,w) la condition ne soit pas respectée:

$$\min(\text{bdist}[v], e9) > \text{bdist}[w] \implies$$

$$\min(e1, e3, e4, e6, e9) > \min(e1, e3, e7, e8) \implies$$

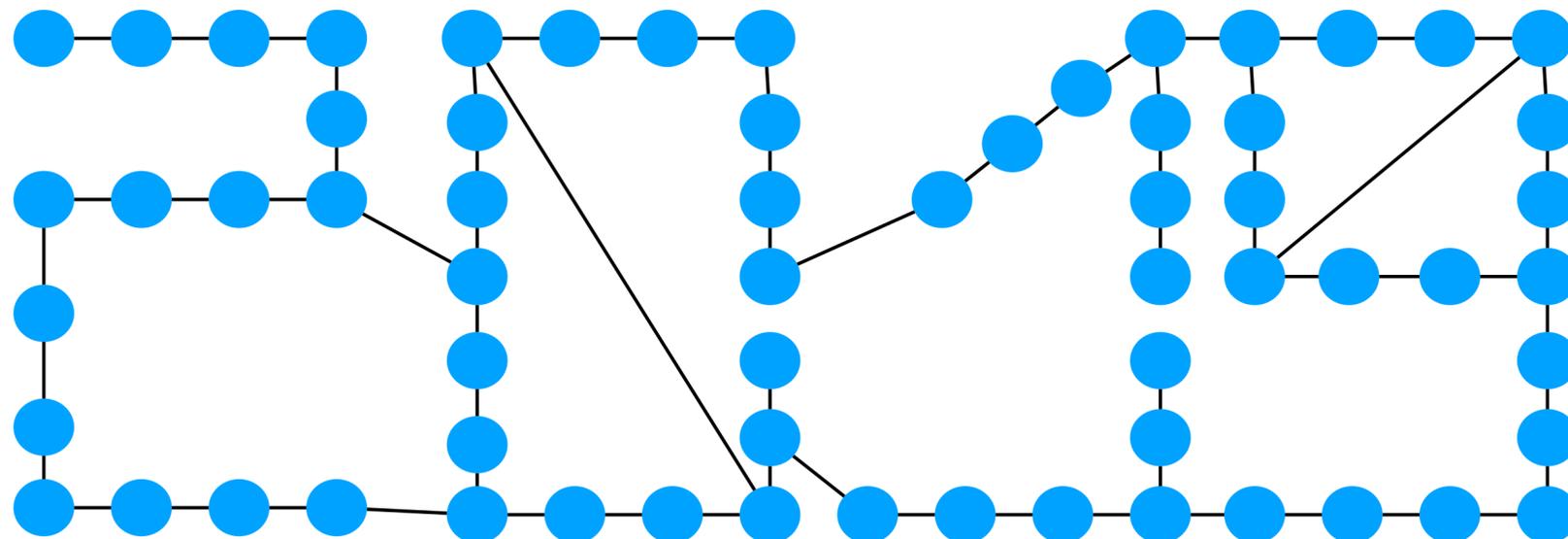
$$\min(e4, e6, e9) > \min(e7, e8) \implies$$

on peut faire un spanning tree encore plus lourd en incluant $e9$ et en supprimant l'edge la plus légère entre $e7$ et $e8$ (contradiction avec notre hypothèse de départ)

All Pairs Maximum Bottle-Neck Distance

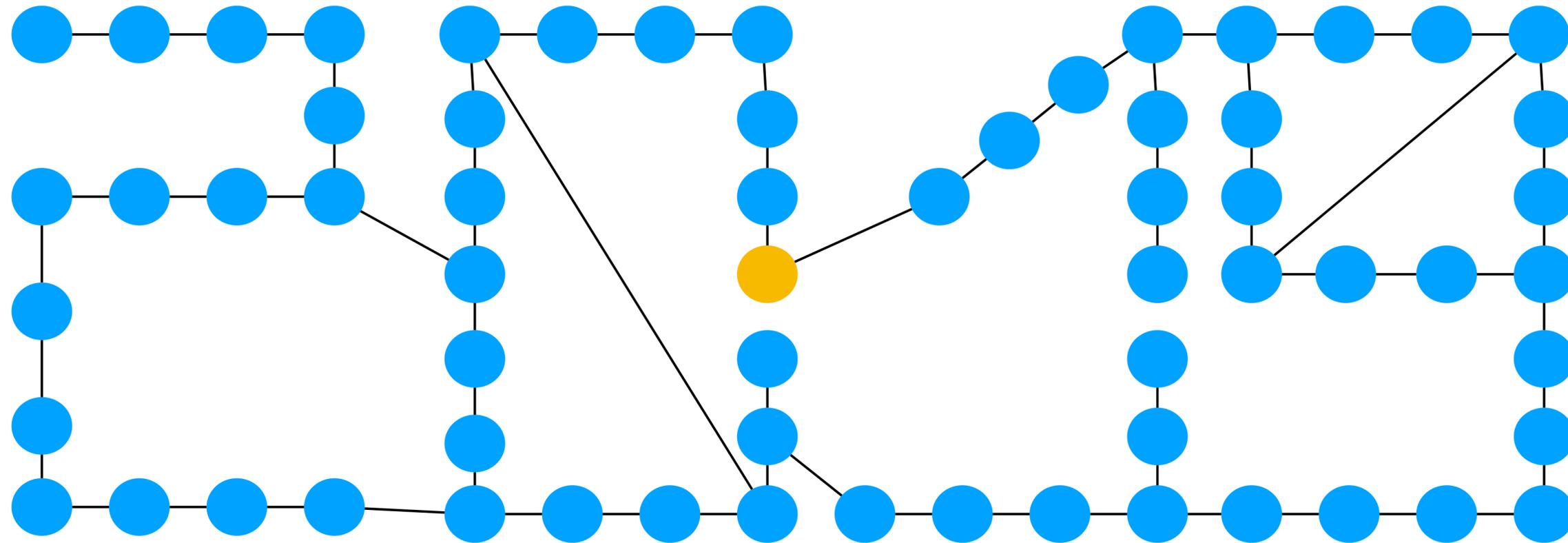
- C'est intéressant car pour construire le spanning tree, nous n'avons pas tenu compte de S (noeud origine).
- On peut donc calculer le "all-pair maximum bottle-neck distance":
 - $O(E \log(E))$ pour obtenir le spanning tree
 - Calculer toutes les maximum b-distance au départ d'un noeud: $O(V)$, donc $O(V^2)$ au total. C'est mieux que Bellman-Ford.

- Etant donné un noeud choisi aléatoirement qui s'allume en premier, combien de temps faudra-t-il au minimum pour allumer toute la guirlande ?
- Comment calculer le temps nécessaire pour allumer toute la guirlande étant donné un noeud choisi au départ ?
- Est-ce q'on ne peut pas réutiliser cet algorithme pour trouver le noeud de départ qui donnera le plus petit temps ?



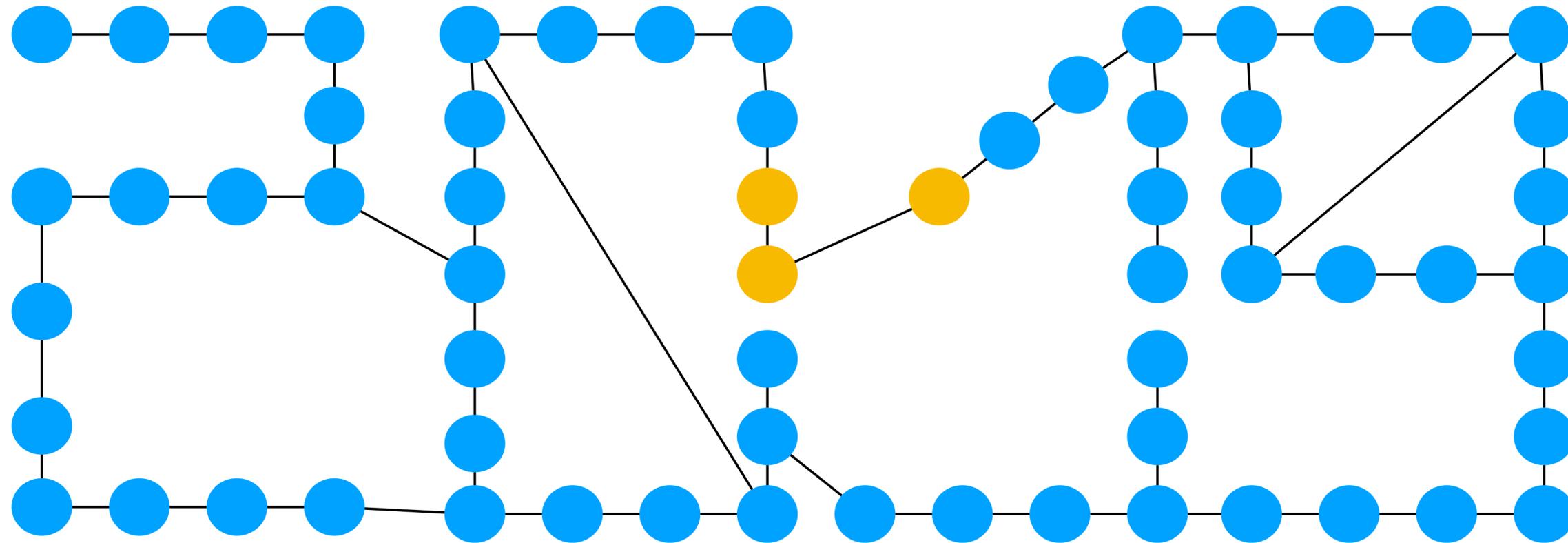
Le problème de la Guirlande de Noel

t=0



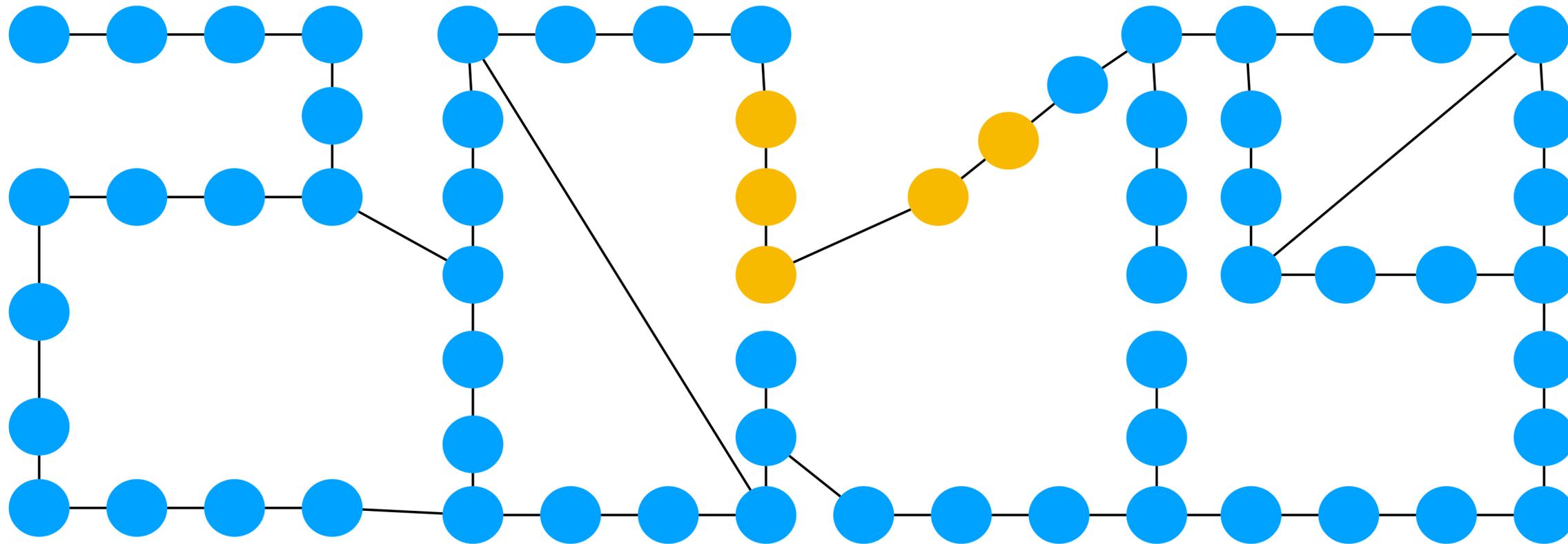
Le problème de la Guirlande de Noel

t=1



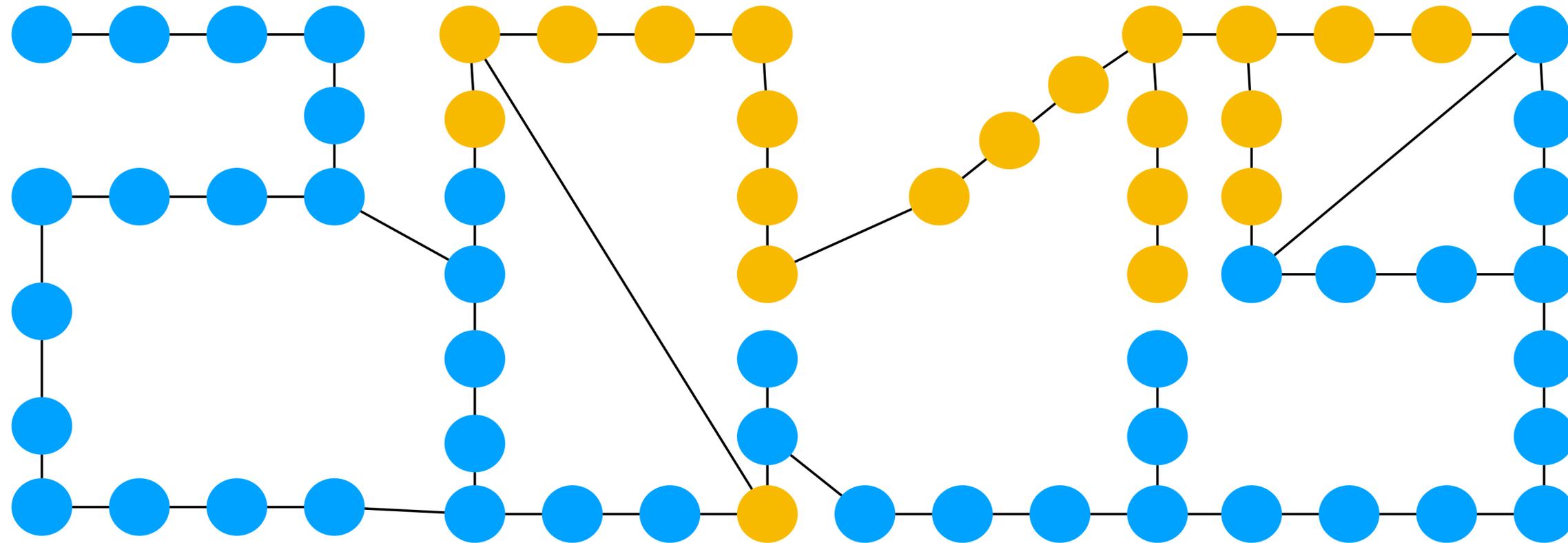
Le problème de la Guirlande de Noel

t=2



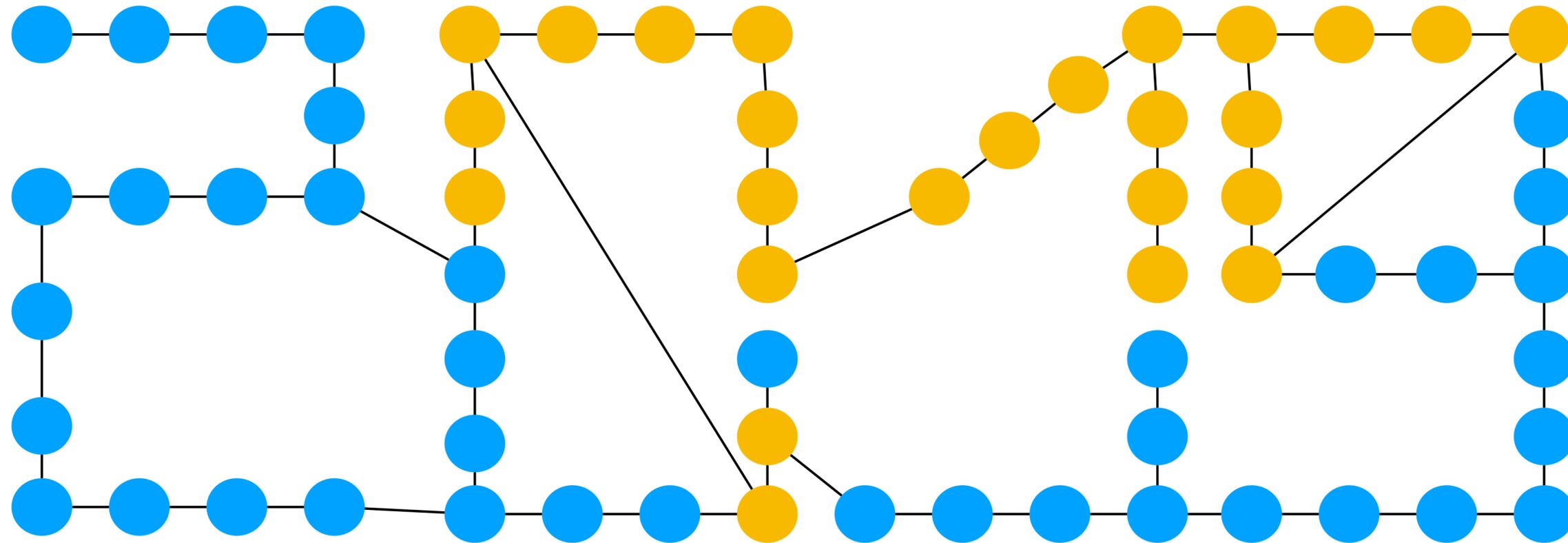
Le problème de la Guirlande de Noel

t=7



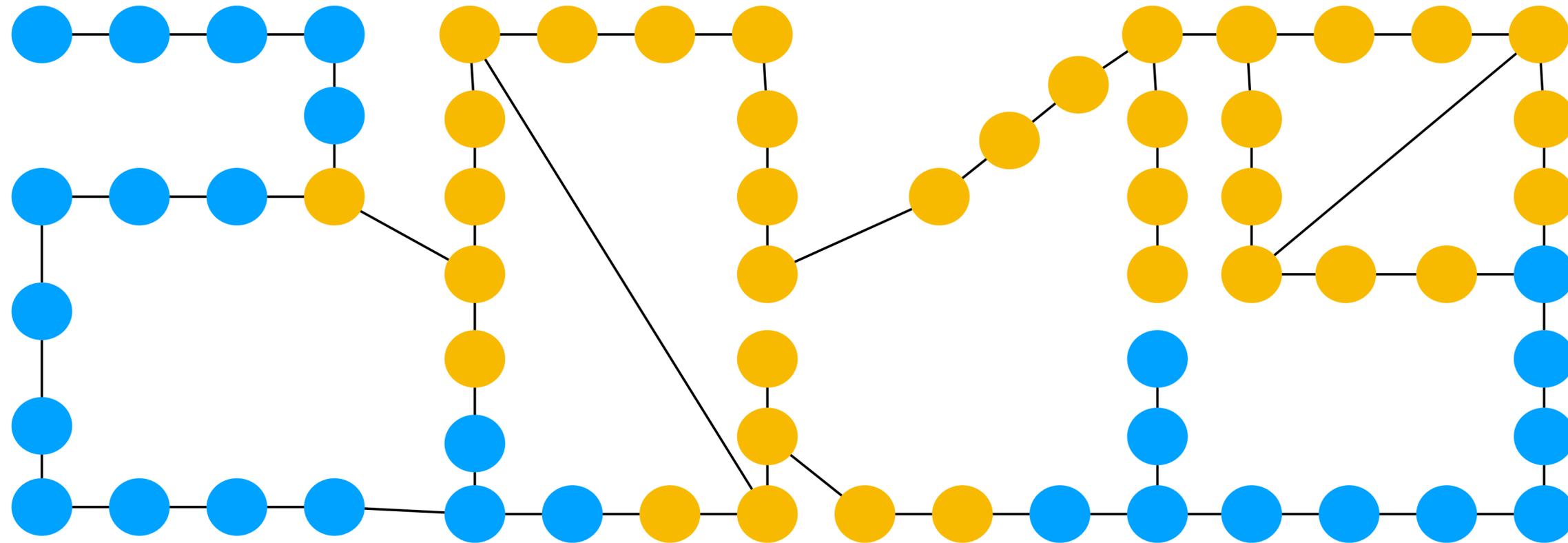
Le problème de la Guirlande de Noel

t=8



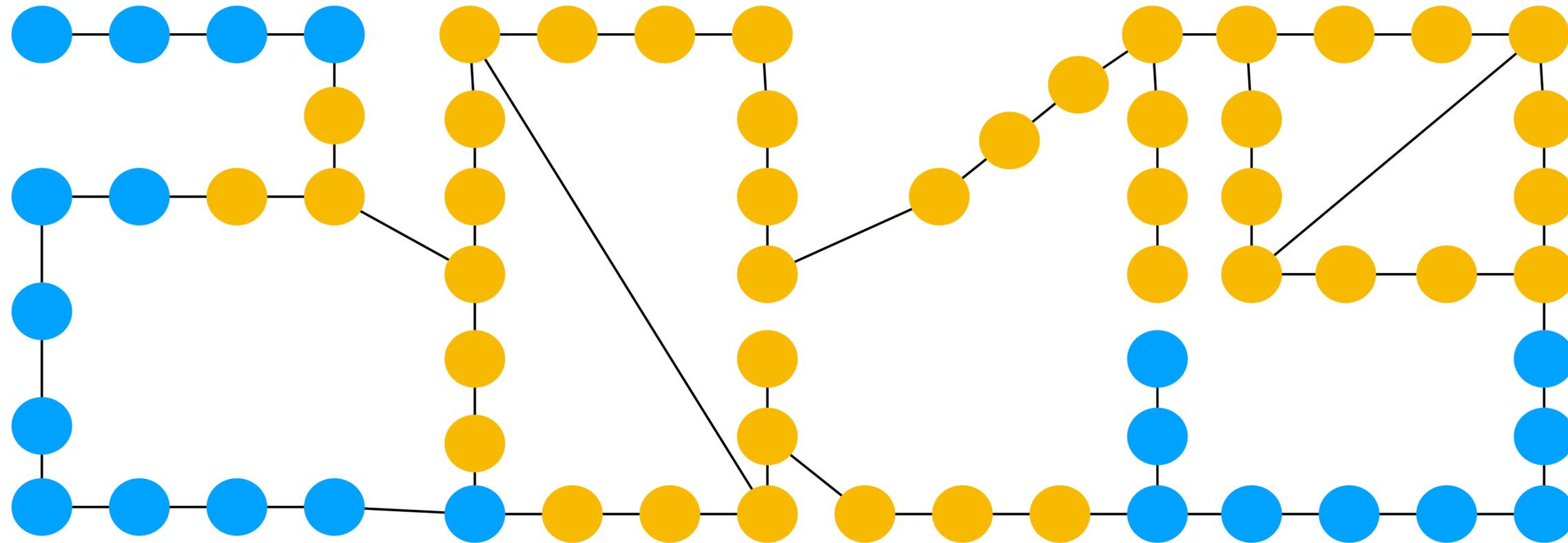
Le problème de la Guirlande de Noel

t=10



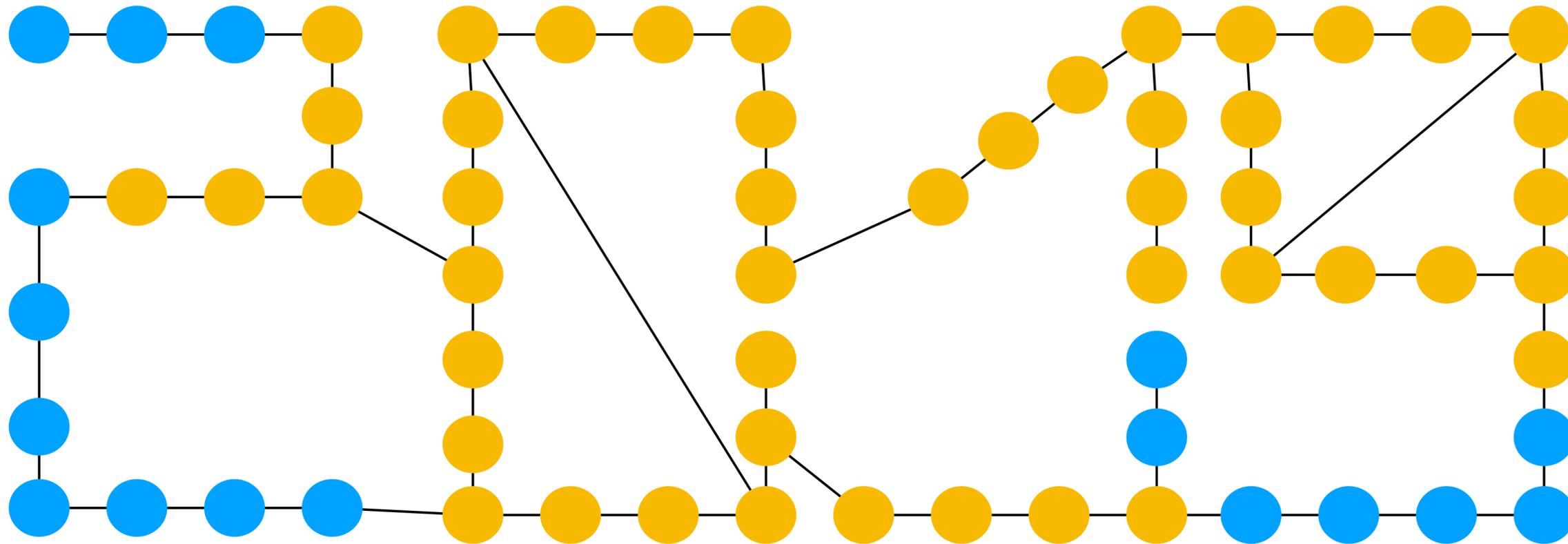
Le problème de la Guirlande de Noel

t=11



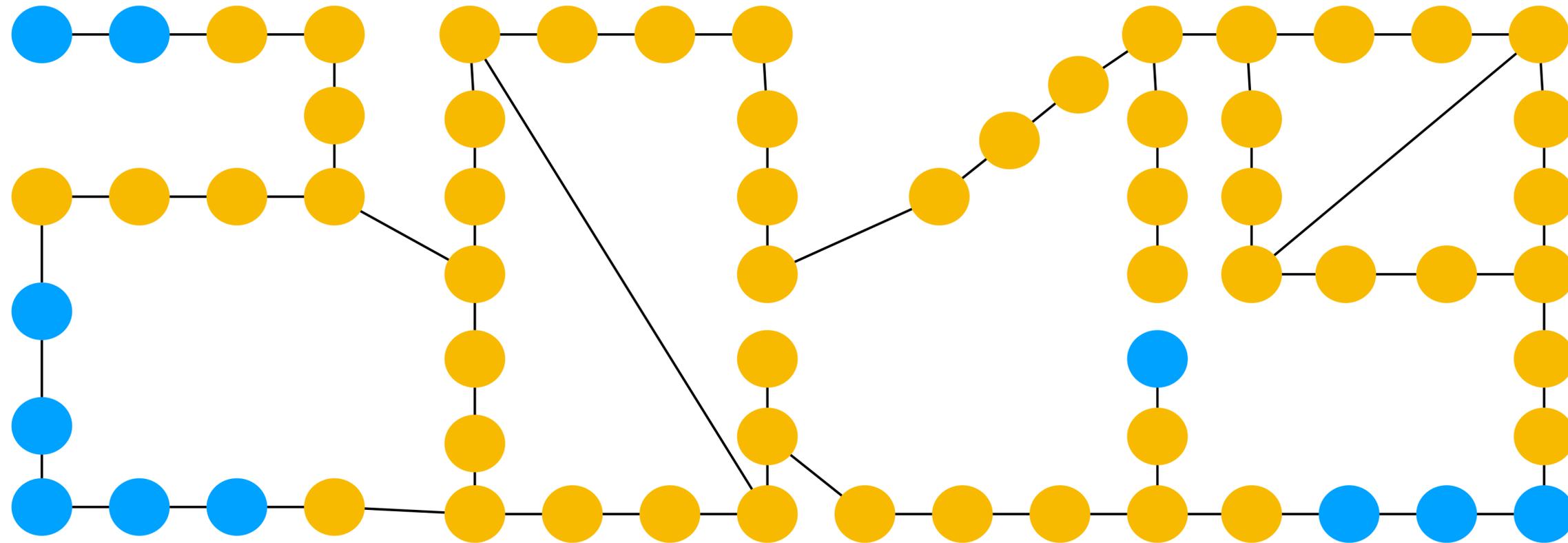
Le problème de la Guirlande de Noel

t=12



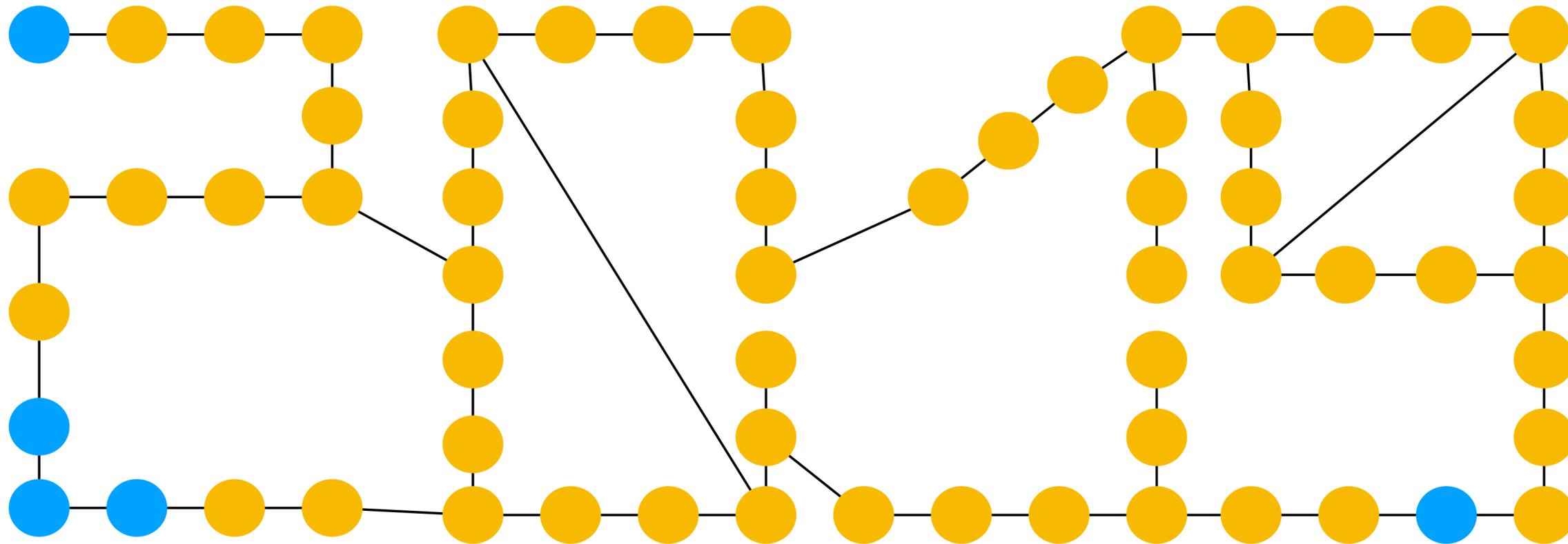
Le problème de la Guirlande de Noel

t=13



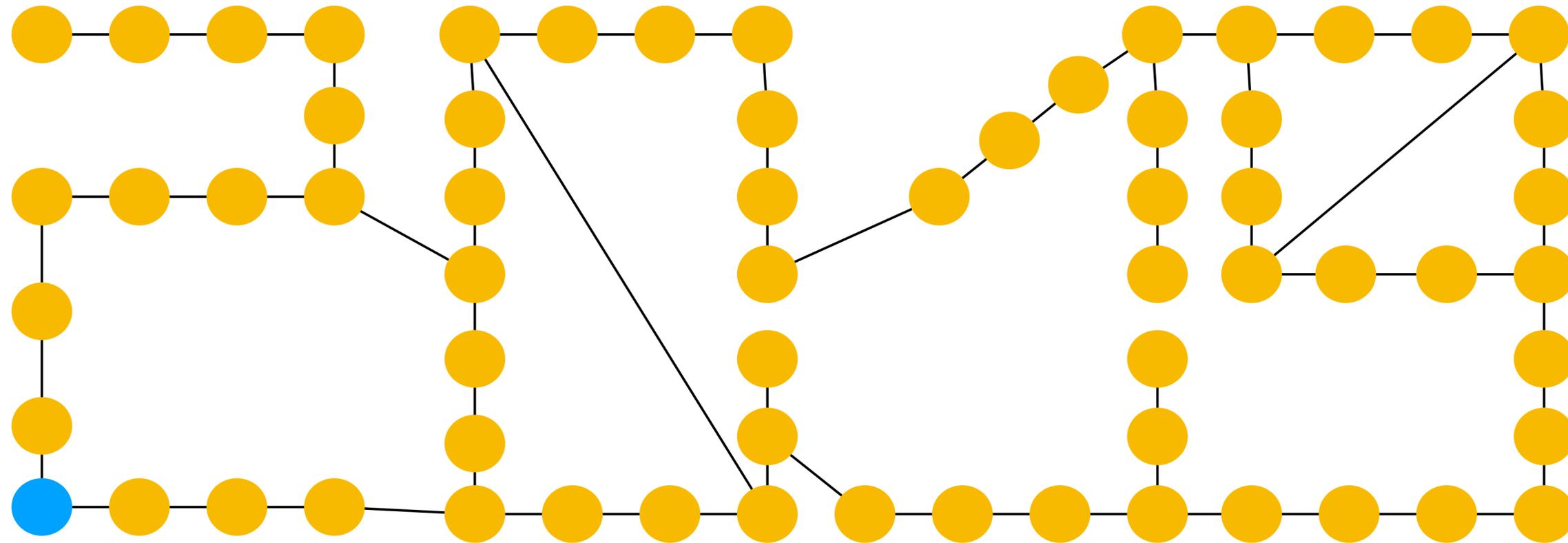
Le problème de la Guirlande de Noel

t=14



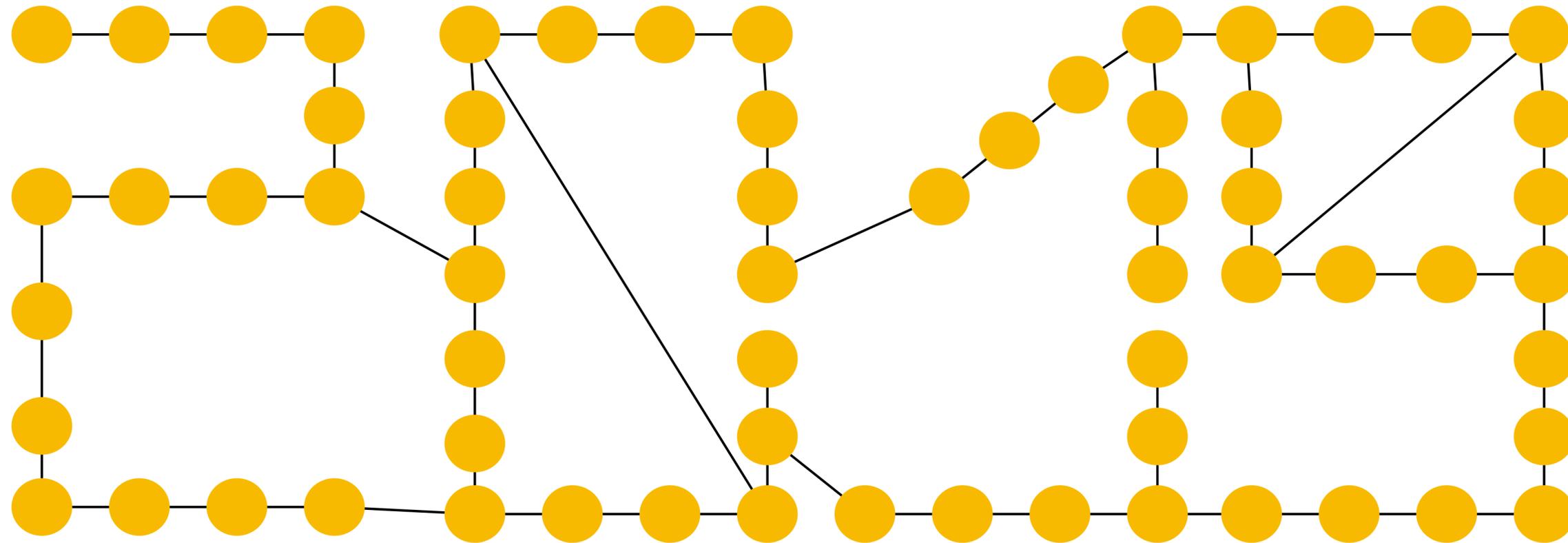
Le problème de la Guirlande de Noel

t=15

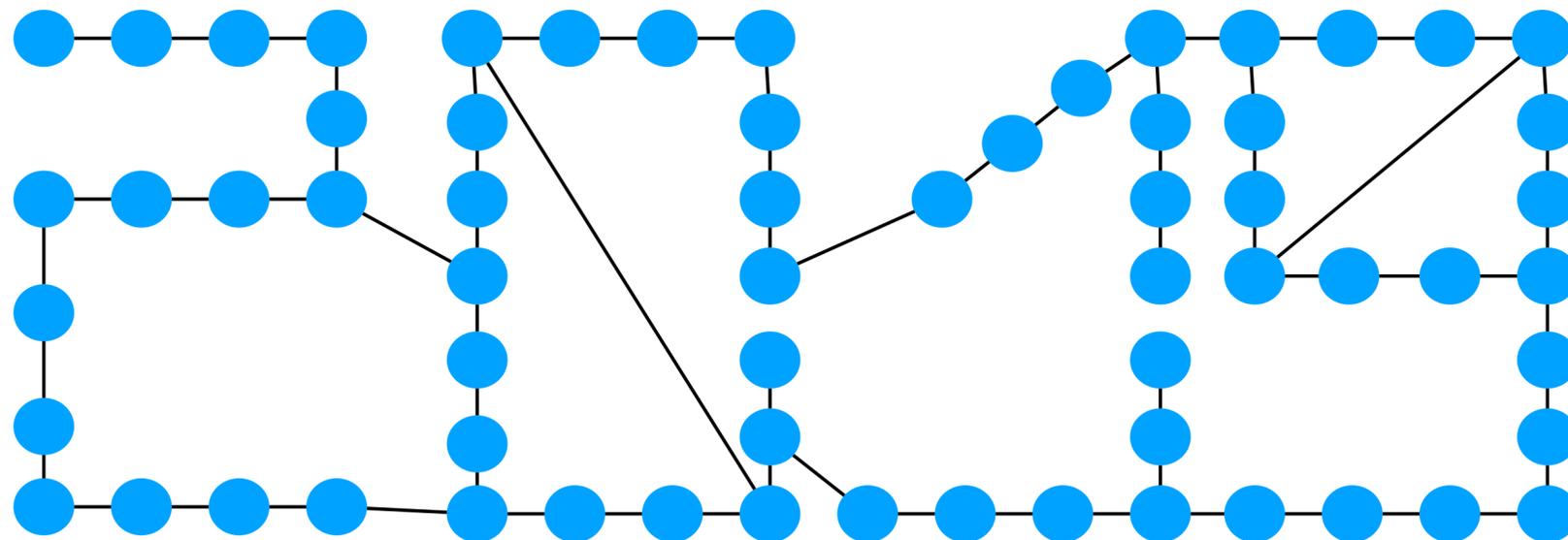


Le problème de la Guirlande de Noel

t=16



- Etant donné un noeud choisi aléatoirement qui s'allume en premier, combien de temps faudra-t-il au minimum pour allumer toute la guirlande ?
- Comment calculer le temps nécessaire pour allumer toute la guirlande étant donné un noeud choisi au départ ?
- Est-ce q'on ne peut pas réutiliser cet algorithme pour trouver le noeud de départ qui donnera le plus petit temps ?



- Etant donné un noeud qui s'allume, comment calculer le temps nécessaire pour allumer toute la guirlande ?
 - Oui, c'est du BFS qui s'exécute en $O(V+E)$
- Est-ce q'on ne peut pas réutiliser cet algorithme pour trouver le noeud de départ qui donnera le plus petit temps ?
 - Oui: un BFS au départ de chaque noeud $\Rightarrow O(V*(V+E))$
 - Pour aller plus vite:
 - * Commencer d'abord sur les noeuds avec un grand degré (heuristique)
 - * Maintenir la meilleure solution courante et arrêter un BFS dès que la distance devient moins bon que la meilleure solution courante.

